Analiza modeli matematycznych procesu toczenia tytanu WT3-1

Analysis of mathematical models for turning the titanium alloy WT3-1

JÓZEF ZAWORA RAFAŁ ŚWIERCZ MIECZYSŁAW MARCINIAK LUCJAN DĄBROWSKI*

Przedstawiono dotychczas opracowane modele matematyczne procesu toczenia wzdłużnego tytanu WT3-1 w postaci wykładniczej i wielomianowej. Modele doświadczalne opracowano statystycznie za pomocą programów krokowej regresji wielokrotnej. Badania wykonano zgodnie z zasadami planowania eksperymentów.

SŁOWA KLUCZOWE: toczenie tytanu, doświadczalne modele matematyczne, ocena statystyczna

Mathematical models for longitudinal turning process of the titanium alloy WT3-1 were presented in this paper, both in the exponential and the polynomial form. The experimental design and the multiple stepwise regression analysis were used to develop the mathematical models.

KEYWORDS: turning of titanium alloys, experiment-based mathematical models, statistical estimation

Tytan i jego stopy należą do materiałów trudno obrabialnych. Z uwagi na specyficzne własności są coraz częściej stosowane w nowoczesnych konstrukcjach lotniczych, kosmicznych, w przemyśle chemicznym, okrętowym, a także w medycynie. Pod względem konstrukcyjnym i technologicznym charakteryzują się:

- wysoką wytrzymałością właściwą,
- dobrą wytrzymałością w podwyższonej temperaturze,
- dużym powinowactwem chemicznym z materiałami stosowanymi na ostrza narzędzi skrawających,
- skłonnością do przywierania cząstek przy obróbce,
- dobrą wytrzymałością w podwyższonej temperaturze,
- niektóre stopy tytanu umacniają się pod wpływem ciepła. Trwają prace nad nowymi stopami tytanu oraz doskona-

leniem procesów wytwarzania [1–4], m.in. poprzez optymalizację [6, 7]. Do optymalizacji procesów wytwarzania niezbędne są doświadczalne modele matematyczne wielkości wyjściowych tych procesów. W artykule przeanalizowano doświadczalne modele matematyczne na przykładzie toczenia tytanu WT3-1.

Planowanie eksperymentów

Badania doświadczalne wykonano według planowanego eksperymentu [5]. Przyjęto pięciopoziomowy plan doświadczeń dla 3 zmiennych niezależnych (parametrów skrawania: v_{c, f, a_p}) i liczby doświadczeń N = 20 (tablica). Ustalono następujące zakresy zmiennych niezależnych:

- $v_c \in \langle 10, 0 \div 40, 0 \rangle$ m/min prędkość skrawania,
- $f \in \langle 0, 05 \div 0, 3 \rangle$ mm/obr posuw,
- $a_p \in \langle 1, 0 \div 2, 5 \rangle$ mm głębokość skrawania.

DOI: https://doi.org/10.17814/mechanik.2017.10.128 English version available on: www.mechanik.media.pl

Przyjęto następujące zmienne zależne (wyjściowe): T – trwałość ostrza w min, R_z – parametr chropowatości w µm, według DIN, F_c – siłę skrawania w N, F_f – siłę posuwową w N, F_n – siłę normalną w N, k_c – siłę właściwą skrawania w N/mm², P_c – moc skrawania w kW, Q_v – wydajność mm³/s.

Badania wykonano na próbkach z tytanu WT3-1 o średnicy Ø80 mm i długości L = 450 mm. Własności mechaniczne tytanu – według atestu; wytrzymałość na rozciąganie $R_{\rm m}$ = 1100 MPa, wydłużenie A₅ = 13%, twardość – 350 HB.

TABLICA. Plan eksperymentu

Lp.	Vc	f	a _p	Y _{i,j}
1	-1	-1	-1	Y _{1,j}
2	+1	-1	-1	Y _{2,j}
3	-1	+1	-1	Y _{3,j}
4	+1	+1	-1	Y _{4,j}
5	-1	-1	+1	Y _{5,j}
6	+1	-1	+1	Y _{6j}
7	-1	+1	+1	Y _{7,j}
8	+1	+1	+1	Y _{8,j}
9	-ρ	0	0	Y _{9,j}
10	+ρ	0	0	Y _{10,j}
11	0	-ρ	0	Y _{11,j}
12	0	+ρ	0	Y _{12,j}
13	0	0	-ρ	Y _{13,j}
14	0	0	+ρ	Y _{14,j}
15	0	0	0	Y _{15,j}
16	0	0	0	Y _{16,j}
17	0	0	0	Y _{17,j}
18	0	0	0	Y _{18,j}
19	0	0	0	Y _{19,j}
20	0	0	0	Y _{20,j}

i - 1, 2, 3, ...; N – numer doświadczenia; $j = T, R_z$, F_c , F_f , F_n , k_c , P_c , Q_v – zmienne zależne; $\rho = 1,682$ – ramię promienia gwiezdnego.

Stanowisko badawcze zorganizowano na tokarce uniwersalnej. Użyto oprawki hR171.26-2525.1 z wkładkami typu TNMG160308 z węglika wolframu H20 o promieniu zaokrąglenia głównej krawędzi skrawającej $r_n = 0,02$ mm. Kryterium stępienia $VB_B = 0,3$ mm. Zużycie ostrza VB_B mierzono na mikroskopie firmy Zeiss. Parametr R_z (DIN) mierzono metodą przekroju świetlnego. Składowe siły skrawania mierzono siłomierzem tensometrycznym, dokładny czas t – stoperem.

Wykonano pomiary zużycia ostrza $VB_{\rm B}$ i parametru chropowatości $R_{\rm z}({\rm DIN})$ w czasie *t*, jak również pozostałych wielkości wyjściowych. Wiadomo, że wielkości wyjściowe zależą od czasu obróbki *t*. Czas jest również zmienną wejściową. Aby wprowadzić go jako zmienną wejściową, należałoby znacznie zwiększyć liczbę doświadczeń w planie eksperymentu, co wiąże się z dużymi kosztami.

^{*} Dr hab. inż. Józef Zawora (jzawora@meil.pw.edu.pl), dr inż. Rafał Świercz (rsw@meil.pw.edu.pl), prof. ndzw. dr hab. inż. Mieczysław Marciniak (mima@meil.pw.edu.pl), prof. ndzw. dr hab. inż. Lucjan Dąbrowski (ld@meil.pw.edu.pl) – Politechnika Warszawska

Wobec tego, aby ograniczyć koszty badań, nie wprowadzono czasu *t* do planu eksperymentu i przyjęto, że doświadczalny model matematyczny procesu będzie reprezentował średnie wartości wielkości wyjściowych z okresu trwałości ostrza *T*, oprócz trwałości ostrza. Wpływ czasu na wymienione wartości wyjściowe uwzględnia się za pomocą bezwymiarowych charakterystyk. Natomiast wartość zużycia ostrza oblicza się z charakterystyki *t/T*. Zmiana rzeczywistych wartości wyjściowych procesu toczenia waha się w granicach od kilku do kilkunastu procent wartości średniej. Te charakterystyki przedstawiono w literaturze [7].

Badano trzy typy doświadczalnych modeli matematycznych, które zostały obliczone za pomocą standardowego programu regresji wielokrotnej firmy IBM. Typy te są reprezentowane przez najlepsze równania regresji, które otrzymano w wyniku testów statystycznych. Wyznaczono następujące rodzaje (typy) modeli:

wykładniczy (model 1),

• wielomianowy drugiego stopnia, wyznaczony w przestrzeni logarytmicznej (model 2),

wielomianowy drugiego stopnia (model 3).

Wykładniczy model matematyczny procesu toczenia tytanu (model 1)

Wykładniczy model doświadczalny procesu toczenia tytanu został wyznaczony w tradycyjnej postaci reprezentującej iloczyn wartości stałej oraz parametrów skrawania v_c , f, a_p podniesionych do potęg określonych przez wyznaczone wartości wykładników potęgowych. Równania regresji przyjęły następujące postaci:

$$\begin{split} T &= 1215225,24v_{\rm c}^{-3,75481} f^{-1,54946} a_{\rm p}^{-1,80973} \\ R_z &= 3,85855v_{\rm c}^{-0,03867} f^{1,19883} a_{\rm p}^{-0,02433} \\ F_c &= 1114,33354v_{\rm c}^{-7,9868} f^{399,85219} a_{\rm p}^{547,1594} \\ F_f &= 529,13073v_{\rm c}^{42,31977} f^{126,20841} a_{\rm p}^{515,41405} \\ F_n &= 554,23064v_{\rm c}^{13,395} f^{129,21275} a_{\rm p}^{28,28986} \\ k_c &= 1191,33354v_{\rm c}^{-44,94401} f^{-760,79} a_{\rm p}^{-333,93578} \\ P_c &= -0,258314v_{\rm c}^{0,22637} f^{0,16678} a_{\rm p}^{0,21919} \\ Q_v &= -105,86434v_{\rm c}^{113,23349} f^{104,76219} a_{\rm p}^{121,64898} \end{split}$$

Model matematyczny wielomianowy – drugiego stopnia, wyznaczony w przestrzeni logarytmicznej (model 2)

Model matematyczny wielomianowy drugiego stopnia wyznaczony w przestrzeni logarytmicznej:

 $T = \exp(-27,63387 + 24,48625 \ln v_c - 4,7944 (\ln v_c)^2 + -1,27045(\ln f)^2 - 1,38368 \ln v_c \ln f - 2,90711 \ln v_c \ln a_p - 4,15112 \ln f \ln a_p)$

 $R_z = \exp(7,18022 - 0,67086 \ln v_c + 4,22274 \ln f + 2,32058 \ln a_p + 0,13045(\ln v_c)^2 + 0,6101 (\ln f)^2 - 0,17008 \ln v_c \ln f + 2,32058 \ln v_c \ln a_p)$

 $F_{\rm c} = \exp(4,90773 + 1,54291\ln v_{\rm c} + 0,73595\ln f + 1,21052\ln a_{\rm p} + -0,25758(\ln v_{\rm c})^2 + 0,03586(\ln f)^2 + 0,19595\ln f\ln a_{\rm p})$

$$F_{\rm f} = \exp(6,31418 + 0.04695 \ln v_{\rm c} + 0.18110 \ln f + 0.76477 \ln a_{\rm b})$$

 $F_{n} = \exp(6,34640 + 0,87123\ln f + 2,49853\ln a_{p} + 0,04915(\ln v_{c})^{2} + 0,14585(\ln f)^{2} - 0,62147(\ln a_{p})^{2} - 0,49639\ln v_{c}\ln a_{p} + 0,14277\ln f\ln a_{p})$

 $k_{\rm c} = \exp(5,33373 + 5,33373\ln v_{\rm c} - 0,24546(\ln v_{\rm c})^2 + 0,08456(\ln f)^2 + 0,08183\ln f \ln a_{\rm p})$

 $P_{\rm c} = \exp(-,20725 + 2,50693 \ln \nu_{\rm c} + 0,55714 \ln f + 1,25807 \ln a_{\rm p} + 1,25807$

 $-0,2517(\ln v_{\rm c})^2 + 0,24779\ln f \ln a_{\rm p})$

 $Q_{\rm v} = \exp(2,81332 + \ln v_{\rm c} + \ln f + \ln a_{\rm p})$

Model matematyczny procesu toczenia tytanu – wielomianowy drugiego stopnia (model 3)

Równania regresji modelu wielomianowego drugiego stopnia:

 $T = 742,46540 - 35,09346 v_c + 1185,57296f + 150,41033a_p^2 + 120,27649 v_c f - 3050,96711 f a_p$

 $Rz = -0,94492 + 2,73083a_{\rm p} + 0,0029v_{\rm c}^2 + 185,27477f^2 + -0,08074v_{\rm c}a_{\rm p} - 5,96352fa_{\rm p}$

- $F_{\rm c} = -83,80439 + 15,78098 v_{\rm c} + 687,41995f 0,33955 v_{\rm c}^2 + -3496,89070f^2 + 1876,92407f a_{\rm p}$
- $F_{\rm f} = 357,93677 + 45,12618a_{\rm p} 5391,17682f^2 + 1497,35858fa_{\rm p}$
- $F_{\rm r} = -217,67014 + 7,84018 v_{\rm c} + 599,66217 f + 405,51536 a_{\rm p} + 0,03757 v_{\rm c}^2 84,90886 a_{\rm p}^2 5,20980 v_{\rm c} a_{\rm p} + 186,99732 f a_{\rm p}$
- $k_{\rm c} = 3349,89981 + 62,85554\nu_{\rm c} 12170,84647f 201,92721a_{\rm p} + -1,34841\nu_{\rm c}^2 + 21251,59412f^2$
- $P_{\rm c} = 0.12388 0.73883f 0.12880a_{\rm p} 0.00012v_{c^2} 1.39102f^2 + 0.04134v_{\rm c}f + 0.00509v_{\rm c}a_{\rm p} + 0.75952f_{\rm ap}$

 $Q_{\rm v} = 127,81973 - 5,10876v_{\rm c} - 730,14861 f - 73,01747a_{\rm p} + 29,17994 v_{\rm c} f + 2,9182 v_{\rm c} a_{\rm p} + 417,07516 f a_{\rm p}$

Analiza modeli matematycznych

Podstawą do analizy wyznaczonych doświadczalnie modeli matematycznych procesu toczenia tytanu był zestawiony w tablicy II zbiór wartości testu Fischera-Snedecora, tj. stosunku wartości $F/F_{\rm kr}$, za pomocą którego testowano istotność równań regresji we wszystkich typach modeli dla poszczególnych zmiennych wyjściowych procesu, gdzie:

- F obliczona wartość funkcji F Fischera-Snedecora,
- *F*_{kr(α, N-K-1, K)} krytyczna wartość funkcji *F*,
- α przyjęta wartość poziomu istotności funkcji regresji,
 K liczba stopni swobody licznika [5] równa liczbie współczynników regresji w danym równaniu,

N-K-1 – liczba stopni swobody mianownika [5], gdzie:
 N – liczba doświadczeń eksperymentu.

W tablicy III zestawiono wartości współczynników korelacji wielokrotnej *R* dla wybranych najlepszych funkcji regresji poszczególnych wielkości wyjściowych analizowanych modeli matematycznych. Kryteriami wyboru najlepszych funkcji regresji w poszczególnych modelach było uzyskanie przy przyjętym poziomie istotności $\alpha \leq 0,05$:

• możliwie największej wartości testu Fischera-Snedecora $F/F_{kr} \ge 1$ ze zbioru możliwych postaci funkcji regresji,

 możliwie największych wartości zbioru funkcji *t*-Studenta (testem *t*-Studenta badano istotność poszczególnych współczynników regresji) dla poszczególnych współczynników wchodzących w skład danego równania regresji, które mogą świadczyć o fizycznym wpływie danego parametru na wielkość wyjściową procesu,

• możliwie dużej wartości współczynnika korelacji wielokrotnej *R*, oraz uwzględnienie w miarę możliwości fizycznego znaczenia parametrów procesu, które są reprezentowane przez odpowiadające im współczynniki korelacji.

Do poszukiwania najlepszych funkcji regresji wykorzystano metodę dołączania zmiennych niezależnych.

TABLICA II. Wartości testu Fischera-Snedecora dla trzech typów modeli matematycznych – $F/F_{kr}_{(\alpha, N-K-1, K)}$

Model	K	Model 1	K	Model 2	K	Model 3
Zmienna	^	F/F _{kr} K	F/F _{kr}	n n	F/F _{kr}	
Т	3	3,567	6	6,175	5	1,718
Rz	3	15,346	7	38,621	5	74,798
Fc	3	72,562	6	90,995	5	181,885
F _f	3	6,015	3	6,015	3	7,075
Fn	3	6,804	7	13,084	7	13,788
k _c	3	10,604	4	18,151	5	22,215
Pc	3	140,882	5	234,811	6	78,566
Q _v	3	>308,746	3	>1000	6	328,748

TABLICA III. Wartości współczynników korelacji wielokrotnej *R* dla trzech typów modeli matematycznych

Model	K	Model 1	Model 1 K Model 2 R R R	Model 2	ĸ	Model 3
Zmienna		R		R		R
Т	3	0,827	6	0,945	5	0,803
Rz	3	0,950	7	0,994	5	0,994
F _c	3	0,989	6	0,996	5	0,997
F _f	3	0,886	3	8,886	3	0,886
Fn	3	0,897	7	0,978	7	0,979
k _c	3	0,930	4	0,969	5	0,942
P _c	3	0,994	5	0,998	6	0,996
Q _v	3	1,000	3	1,000	6	0,999

Dla przykładu podano prezentację graficzną przebiegu zależności trwałości ostrza T w funkcji prędkości skrawania v_c oraz posuwu f przy średniej głębokości skrawania a_p dla trzech typów badanych modeli (rys. 1–3). W prezentacji zależności trwałości ostrza w funkcji parametrów obróbki przebieg zmiennych dobrano zgodnie z fizycznym przebiegiem procesu toczenia; najmniejszej prędkości odpowiada maksymalny posuw.



Rys. 1. Zależność trwałości ostrza $T = f(v_c, f)$, w min, przy średniej wartości głębokości skrawania $a_p = 1,75$ mm (model 1)



Rys. 2. Zależność trwałości ostrza $T = f(v_c, f)$, w min, przy średniej wartości głębokości skrawania $a_p = 1,75$ mm (model 2)



Rys. 3. Zależność trwałości ostrza $T = f(v_c, f)$, w min, przy średniej wartości głębokości skrawania $a_p = 1,75$ mm (model 3)

Podsumowanie i wnioski

Przy doborze najlepszej funkcji regresji bardzo przydatne są wskaźniki testu Fishera-Snedecora $F/F_{kr} \ge 1$ oraz testu *t*-Studenta $t/t_{kr} \ge 1$ dla założonego poziomu istotności α , jednakże nie są one w pełni wystarczające w każdym przypadku. Zdarza się, że mimo spełnienia matematycznych wymagań istotności funkcji wartości funkcji nie mają znaczenia fizycznego w pewnych obszarach przestrzeni (najczęściej granicznych) badanej funkcji. Przykładem mogą być np. ujemne wartości trwałości ostrza lub ujemne wartości parametrów chropowatości R_z lub R_a . Dlatego bardzo pożądane jest sporządzenie tablicy wartości danej wielkości wyjściowej w funkcji fizycznie uzasadnionej zmienności i zakresu parametrów wejściowych (przydatnej do wykonania wykresu przestrzennego), by jednoznacznie ustalić poprawność rezultatów.

Może się zdarzyć, że nieprawidłowe wartości, nie mające sensu fizycznego, występują w każdym kroku działania krokowej regresji wielokrotnej w określonych miejscach badanej przestrzeni parametrów. Należy wówczas zmienić typ modelu, a w razie konieczności ograniczyć zakres zmienności parametrów.

W przedstawionych przykładach analizy trwałości ostrza jako najlepszy należy wybrać model 2. W całej przestrzeni zmienności badanych parametrów wartości funkcji trwałości są rozsądnie dodatnie. Modele 1 i 3 pomimo poprawnych matematycznie wskaźników wykazują pewne obszary graniczne, w których występują nieprawidłowe wartości ujemne w przyjętym zakresie zmienności parametrów. Wobec tego w modelu 1 ograniczono górny zakres prędkości oraz dolny zakres posuwu, natomiast w modelu 3 zmniejszono górny zakres prędkości. Przy rozsądnym doborze zakresu zmienności parametrów modele te mogą być poprawne.

LITERATURA

- Laskowski P., Habrat W., Krupa K., Sieniawski J. "Toczenie wykończeniowe stopu tytanu Ti-Al-4V z zastosowaniem HCP". *Stal, Metale i Nowe Technologie*. 11–12 (2013): s. 56–62.
- 2. Małecka J. "Stopy tytanu na osnowie faz międzymetalicznych TiAl(g) i Ti $_3$ Al(α_2)". *Mechanik*. 10 (2013): s. 888–890.
- Oczoś K.E. "Kształłowanie ubytkowe tytanu i jego stopów w przemyśle lotniczym i technice medycznej – część I". *Mechanik*. 9 (2008): s. 888–890.
- Oczoś K.E., "Kształtowanie ubytkowe tytanu i jego stopów w przemyśle lotniczym i technice medycznej – część II". *Mechanik.* 10 (2008): s. 753–756.
- Mańczak K. "Technika planowania eksperymentu". Warszawa: WNT 1976.
- Pogorzelski W. "Teoria systemów i metody optymalizacji". Warszawa: OWPW, 1996.
- Zawora J. "Optymalizacja wielokryterialna procesu toczenia tytanu". Mechanik. 9 (2016): s. 1432–1433.